**Licht- und Farbsensor**

1. **Was du in dieser Lektion lernst?**
2. Den Farb- und Lichtsensor zu gebrauchen
3. Wie der Lichtsensor das reflektierende Licht misst
4. Wie man mit dem Lichtsensor arbeitet
5. **Erklärung**

****



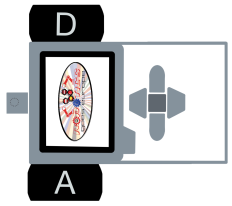
**Wie misst der Lichtsensor das reflektierende Licht?**  
  
Du musst den Farbsensor mit dem Stein verbinden. Danach kannst du die Sensordaten rechts unten sehen.

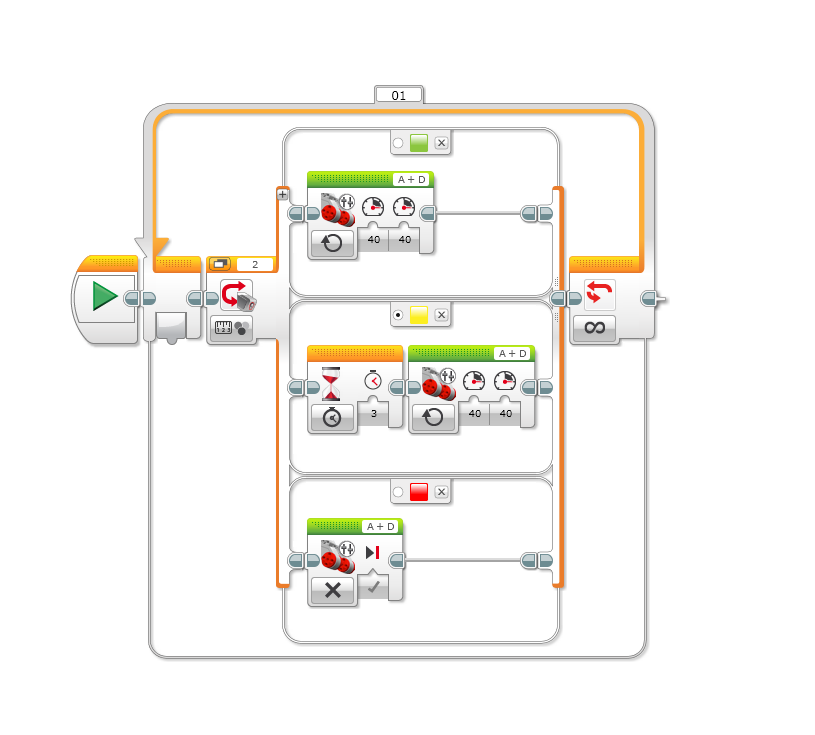
Zum Beispiel:

Miss die verschiedenen Farben mit dem Farbsensor und schreibe die Zahlen unten in die Tabelle

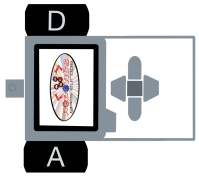
|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | Farbe | Reflektierendes Licht |
| 1 | schwarz |  |
| 2 | weiß |  |
| 3 | rot |  |
| 4 | blau |  |

Schau dir das Programm unten an und probiere es aus. Wenn der Roboter grün sieht fährt er weiter. Wenn er gelb sieht wartet er 3 Sekunden und wenn er rot sieht bleibt er stehen.





**Following the line with the color sensor:**



For example: